PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-070597

(43) Date of publication of application: 08.03.2002

(51)Int.CI.

F02D 13/02 F01L 1/34

F01L 13/00

(21)Application number: 2000-262109

(71)Applicant: NISSAN MOTOR CO LTD

(22)Date of filing:

31.08.2000

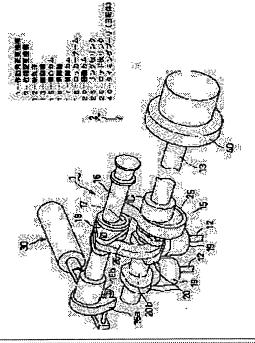
(72)Inventor: NOHARA TSUNEYASU

SUGIYAMA TAKANOBU

(54) VARIABLE VALVE SYSTEM OF INTERNAL COMBUSTION ENGINE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To reduce the valve overlap amount quickly to cancellation when transition is made from the middle load range to the ultra-low load range. SOLUTION: A suction working angle changing mechanism 1 to change the working angle of suction/exhaust valve 12 is applied to the suction valve side while a phase changing mechanism to change the working angle center phase of the suction/exhaust valve 12 is applied both to suction and exhaust. In the middle load range, a specified amount of overlap is given whereby both the suction valve and exhaust valve open. At transition from the middle to ultra-low load range, the working angle center phase of the exhaust valve is advanced in priority by the exhaust phase changing mechanism while the working angle of the suction valve is decreased by the suction working angle changing mechanism.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

25.02.2003

[Date of sending the examiner's decision of

14.06.2005

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision 2005-13432

of rejection]

14.07.2005 [Date of requesting appeal against examiner's

decision of rejection

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-70597 (P2002-70597A)

(43)公開日 平成14年3月8日(2002.3.8)

(51) Int.Cl. ⁷	識別記号	FΙ	テーマコード(参考)
F 0 2 D 13/02	maro.thrz . 3	F 0 2 D 13/02	H 3G018
F01L 1/34		F01L 1/34	E 3G092
13/00	301	13/00	301K

審査請求 未請求 請求項の数10 OL (全 13 頁)

(21)出願番号	特顯2000-262109(P2000-262109)	(71)出願人 000003997 日産自動車株式会社
(22)出顧日	平成12年8月31日(2000.8.31)	神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 (72)発明者 野原 常靖 神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産
•		自動車株式会社内 (72)発明者 杉山 孝伸
(ID) JESTA		神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産自動車株式会社内
		(74)代理人 100062199 弁理士 志賀 富士弥 (外3名)

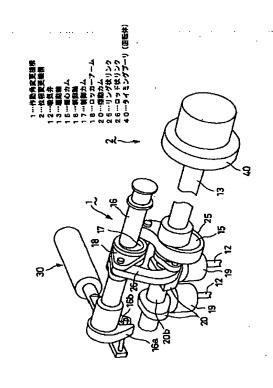
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 内燃機関の可変動弁装置

(57)【要約】

【課題】 中負荷域から極低負荷域への移行時に、バル ブオーバーラップを速やかに低減、解消する。

【解決手段】 吸排気弁12の作動角を変化させる吸気作動角変更機構1を吸気弁側に適用するとともに、吸排気弁12の作動角の中心位相を変化させる位相変更機構2を吸気弁及び排気弁の双方に適用する。中負荷域では、吸気弁及び排気弁の双方が開弁する所定量のバルブオーバーラップを与える。中負荷域から極低負荷域への移行時には、排気位相変更機構により排気弁の作動角の中心位相を優先的に進角させるとともに、吸気作動角変更機構により吸気弁の作動角を減少させる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 吸気弁の作動角を変化させる吸気作動角変更機構と、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構と、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有し、

中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が開弁する所定量のバルブオーバーラップが与えられ、この中負荷域から極低負荷域への移行時には、吸気作動角変更機構により吸気弁の作動角を減少させるとともに、排気位相変更機構により排気弁の作動角の中心位相を進角させることを特徴とする内燃機関の可変動弁装置。

【請求項2】 上記吸気作動角変更機構と吸気位相変更 機構と排気位相変更機構とが共通の油圧源からの油圧に より駆動され、

かつ、上記中負荷域から極低負荷域への移行時には、排 気位相変更機構側に優先的に油圧を供給することを特徴 とする請求項2に記載の内燃機関の可変動弁装置。

【請求項3】 吸気弁の作動角を変化させる吸気作動角変更機構と、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸 20気位相変更機構と、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有し、

中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双 方が閉弁する所定量のマイナスオーバーラップが与えられ、この中負荷域から極低負荷域への移行時に、吸気位 相変更機構により吸気弁の作動角の中心位相を進角させ るとともに、排気位相変更機構により排気弁の作動角の 中心位相を遅角させることを特徴とする内燃機関の可変 動弁装置。

【請求項4】 上記吸気作動角変更機構と吸気位相変更機構と排気位相変更機構とが共通の油圧源からの油圧により駆動され、

かつ、上記中負荷域から極低負荷域への移行時には、吸 気位相変更機構側に優先的に油圧を供給することを特徴 とする請求項3に記載の内燃機関の可変動弁装置。

【請求項5】 上記中負荷域では、吸気弁の作動角が排気弁の作動角よりも小さくなるように設定することを特徴とする請求項3又は4に記載の内燃機関の可変動弁装置。

【請求項6】 排気弁の作動角を変化させる排気作動角変更機構と、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構と、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有し、

中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双 方が閉弁する所定量のマイナスオーバーラップが与えられ、この中負荷域から極低負荷域への移行時には、吸気 位相変更機構により吸気弁の作動角の中心位相を進角さ せるとともに、排気位相変更機構により排気弁の作動角 の中心位相を遅角させることを特徴とする内燃機関の可 変動弁装置。 【請求項7】 中負荷域では排気弁の開時期を下死点前に設定し、この中負荷域から極低負荷域への移行時には、上記排気位相変更機構により排気弁の作動角の中心位相を遅角させることにより、排気弁の開時期を下死点へ向けて遅角させることを特徴とする請求項6に記載の内燃機関の可変動弁装置。

【請求項8】 中負荷域では排気弁の開時期を下死点近傍に設定し、この中負荷域から極低負荷域への移行時には、上記排気位相変更機構により排気弁の作動角の中心位相を遅角させることにより、排気弁の開時期を下死点から遠ざかるように遅角させることを特徴とする請求項6に記載の内燃機関の可変動弁装置。

【請求項9】 吸気弁の作動角を変化させる吸気作動角変更機構又は排気弁の作動角を変化させる排気作動角変更機構の少なくとも一方と、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構と、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有し、中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が開弁する所定量のバルブオーバーラップ又は吸気弁及び排気弁の双方が閉弁する所定量のマイナスオーバーラップが与えられ、この中負荷域から極低負荷域への移行時には、吸気作動角変更機構又は吸気位相変更機構により吸気弁の開時期を吸気上死点近傍へ移動させるとともに、排気作動角変更機構又は排気位相変更機構により排気弁の閉時期を吸気上死点近傍へ移動させることを特徴とする内燃機関の可変動弁装置。

角変更機構は、クランクシャフトと連動して回転する駆動軸と、この駆動軸の外周に回転可能に外嵌し、バルブスプリング反力に抗して吸気弁又は排気弁を開閉させる揺動ガムと、に連携されており、かつ、上記駆動軸に偏心して設けられた偏心カムと、この偏心カムに回転可能に外嵌するリング状リンクと、上記駆動軸と略平行に延びる制御軸と、この制御軸に偏心して設けられた制御カムと、この制御カムの外周に相対回転可能に外嵌するとともに、一端が上記リング状リンクの先端に連結されたロッカーアームと、このロッカーアームの他端と揺動カムとに連結されたロッド状リンクと、を有していることを特徴とする請求項1~9のいずれかに記載の内燃機関の可変動弁装置。

【請求項10】 上記吸気作動角変更機構又は排気作動

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、吸排気弁(吸気弁 又は排気弁)の作動角を変化させる作動角変更機構と、 吸気弁及び排気弁の作動角の中心位相を変化させる一対 の位相変更機構と、を備えた内燃機関の可変動弁装置に 関する。

[0002]

【従来の技術】例えば1998年10月発行のトヨタ・ アルテッツァ・新型車解説書には、クランクシャフトと 同期して回転するカムプーリと吸気カムシャフトとを相対回転させることにより、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構と、クランクシャフトに同期して回転するカムプーリと排気カムシャフトとを相対回転させることにより、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有する可変動弁装置が開示されている。両位相変更機構ともに、クランクシャフトにより駆動される共通の油圧源としてのオイルポンプから供給される油圧に応じて駆動される。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が開弁する所定量のバルブオーバーラップを与えることにより、所定量の内部 E G R 量を確保し、ポンプロスの低減化及び燃費性能や排気性能の向上を図ることができる。また、中負荷域で吸気弁及び排気弁の双方が閉弁する所定量のマイナスオーバーラップを与えることにより、燃焼室内に排気を封じ込めて、ポンプロスの低減化及び燃費性能の向上等を図ることができる。

【0004】一方、アイドル等の極低負荷域では、残留 ガスによる燃焼安定性の低下を確実に回避するために、 バルブオーバーラップ又はマイナスオーバーラップを無 くす(略ゼロとする)必要がある。従って、中負荷域か ら極低負荷域への移行時(急減速時)には、バルブオー バーラップ又はマイナスオーバーラップを速やかに低 減、解消させる必要がある。

【0005】本発明の一つの目的は、上記従来装置のように吸気弁及び排気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構及び排気位相変更機構に加え、吸気弁又は排気弁の作動角を変化させる作動角変更機構を備えた可変動弁装置において、中負荷域から極低負荷域への移行時に、バルブオーバーラップ又はマイナスオーバーラップを速やかに解消させることにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】 典型的に、吸排気弁の作動角を変化させる作動角変更機構では、吸排気弁のバルブスプリング反力が常に作用する。従って、作動角を小さくする場合、バルブスプリング反力によりアシストされる形となるため、作動角を大きくする場合に比して、同じ駆動エネルギー(油圧)でも応答性が良い。

【0007】また、吸排気弁の作動角の中心位相を変化させる位相変更機構では、吸排気弁を駆動する駆動軸又はカムシャフトに平均トルクが作用する。従って、中心位相を遅角させる場合に、上記の平均トルクによりアシストされる形となり、中心位相を進角させる場合に比して、同じ駆動エネルギー(油圧)でも応答性が良い。

【0008】つまり、同じ駆動エネルギーでの応答性を 比較すると、典型的には、(1)作動角変更機構による 大作動角化,(2)位相変更機構による進角化,(3) 位相変更機構による遅角化,(4)作動角変更機構によ 1 THE COL 10391

る小作動角化,の順に応答性が良くなる傾向にある。

【0009】このようなことを勘案して、本発明に係る 内燃機関の可変動弁装置では、中負荷域から極低負荷域 への移行時に、バルブオーバーラップ又はマイナスオー バーラップを効率よく迅速に低減させるために、位相変 更機構と作動角変更機構とを選択的に駆動させている。

【0010】すなわち、請求項1に係る発明は、吸気弁の作動角を変化させる吸気作動角変更機構と、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構と、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有し、中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が開弁する所定量のバルブオーバーラップが与えられ、この中負荷域から極低負荷域への移行時には、吸気作動角変更機構により吸気弁の作動角を減少させるとともに、排気位相変更機構により排気弁の作動角の中心位相を進角させることを特徴としている。

【0011】また、請求項2に係る発明は、上記吸気作動角変更機構と吸気位相変更機構と排気位相変更機構とが共通の油圧源からの油圧により駆動され、かつ、上記中負荷域から極低負荷域への移行時には、排気位相変更機構側に優先的に油圧を供給することを特徴としている。

【0012】請求項3に係る発明は、吸気弁の作動角を変化させる吸気作動角変更機構と、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構と、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有し、中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が閉弁する所定量のマイナスオーバーラップが与えられ、この中負荷域から極低負荷域への移行時に、吸気位相変更機構により吸気弁の作動角の中心位相を進角させるとともに、排気位相変更機構により排気弁の作動ーでい位相を遅角させることを特徴としている。

【0013】請求項4に係る発明は、上記吸気作動角変 更機構と吸気位相変更機構と排気位相変更機構とが共通 の油圧源からの油圧により駆動され、かつ、上記中負荷 域から極低負荷域への移行時には、吸気位相変更機構側 に優先的に油圧を供給することを特徴としている。

【0014】請求項5に係る発明は、上記中負荷域では、吸気弁の作動角が排気弁の作動角よりも小さくなるように設定することを特徴としている。

【0015】請求項6に係る発明は、排気弁の作動角を変化させる排気作動角変更機構と、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構と、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有し、中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が閉弁する所定量のマイナスオーバーラップが与えられ、この中負荷域から極低負荷域への移行時には、吸気位相変更機構により吸気弁の作動角の中心位相を進角させるとともに、排気位相変更機構により排気弁の作動角の中心位相を遅角させることを特徴としている。

【0016】請求項7に係る発明は、中負荷域では排気 弁の開時期を下死点前に設定し、この中負荷域から極低 負荷域への移行時には、上記排気位相変更機構により排 気弁の作動角の中心位相を遅角させることにより、排気 弁の開時期を下死点へ向けて遅角させることを特徴とし ている。

【0017】請求項8に係る発明は、中負荷域では排気 弁の開時期を下死点近傍に設定し、この中負荷域から極 低負荷域への移行時には、上記排気位相変更機構により 排気弁の作動角の中心位相を遅角させることにより、排 気弁の開時期を下死点から遠ざかるように遅角させるこ とを特徴としている。

【0018】請求項9に係る発明は、吸気弁の作動角を変化させる吸気作動角変更機構又は排気弁の作動角を変化させる排気作動角変更機構の少なくとも一方と、吸気弁の作動角の中心位相を変化させる吸気位相変更機構と、排気弁の作動角の中心位相を変化させる排気位相変更機構と、を有し、中負荷域では、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が開弁する所定量のバルブオーバーラップ又は吸気弁及び排気弁の双方が閉弁する所定量でマイナスオーバーラップが与えられ、この中負荷域から極低負荷域への移行時には、吸気作動角変更機構又は吸気位相変更機構により吸気弁の開時期を吸気上死点近傍へ移動させるとともに、排気作動角変更機構又は排気位相変更機構により排気弁の閉時期を吸気上死点近傍へ移動させることを特徴としている。

【0019】請求項10に係る発明は、上記吸気作動角変更機構又は排気作動角変更機構は、クランクシャフトと連動して回転する駆動軸と、この駆動軸の外周に回転可能に外嵌し、バルブスプリング反力に抗して吸気弁又 30は排気弁を開閉させる揺動カムと、に連携されており、かつ、上記駆動軸に偏心して設けられた偏心カムと、この偏心カムに回転可能に外嵌するリング状リンクと、上記駆動軸と略平行に延びる制御軸と、この制御軸に偏心して設けられた制御カムと、この制御カムの外周に相対回転可能に外嵌するとともに、一端が上記リング状リンクの先端に連結されたロッカーアームと、このロッカーアームの他端と揺動カムとに連結されたロッド状リンクと、を有していることを特徴としている。

[0020]

【発明の効果】請求項1又は2に係る発明によれば、中 負荷域で所定量のバルブオーバーラップが与えられるた め、十分な内部EGR量が与えられ、ポンプロスの低減 化により燃費の向上を図ることができる。そして、この ような中負荷域から極低負荷域への移行時にバルブオー バーラップを効率よく速やかに低減することができる。

【0021】特に、請求項2に係る発明によれば、作動 角変更機構及び位相変更機構が共通の油圧源により駆動 される簡素な構造でありながら、中負荷域から極低負荷 域への移行時に吸気作動角変更機構及び排気位相変更機 50 構の双方を同時に効率よく駆動することができ、ひいて はバルブオーバーラップを効率よく速やかに低減するこ とができる。

【0022】請求項3又は4に係る発明によれば、中負荷域で所定量のマイナスオーバーラップが与えられるため、吸気上死点付近で燃焼室内に排気を封じ込めて、ポンプロスの低減化及び燃費の向上を図ることができる。そして、このような中負荷域から極低負荷域への移行時にマイナスオーバーラップを効率よく速やかに低減することができる。

【0023】特に、請求項4に係る発明によれば、作動角変更機構及び位相変更機構が共通の油圧源により駆動される簡素な構造でありながら、中負荷域から極低負荷域への移行時に両位相変更機構を同時に効率よく駆動することができ、ひいてはマイナスオーバーラップを効率よく速やかに低減することができる。

【0024】請求項5に係る発明によれば、中負荷域で 吸気弁の作動角が相対的に小さく設定されているため、 中負荷域から極低負荷域への移行時に、吸気位相変更機 構の駆動エネルギーを抑制することができ、この結果、 更に効率よくマイナスオーバーラップを低減することが できる。

【0025】請求項6に係る発明によれば、排気作動角変更機構と吸気位相変更機構と排気位相変更機構とを備えた構成において、中負荷域から極低負荷域への移行時に効率良く速やかにマイナスオーバーラップを低減することができる。

【0026】ここで、中負荷域から極低負荷域への移行時つまり減速時には、機関回転数の低下に伴い要求される排気弁開時期が遅角するが、請求項7又は8に係る発明によれば、マイナスオーバーラップを低減するために排気位相変更機構により排気弁の作動角の中心位相を遅角させた際、排気作動角変更機構を駆動することなく、排気弁の開時期が適宜に遅角化されることとなり、更なる燃費の向上を図ることができる。

【0027】特に、請求項8に係る発明によれば、中負 荷域から極低負荷域への移行時に排気位相変更機構によ り排気弁の作動角の中心位相を遅角させた場合に、排気 弁の開時期が下死点よりも遅角していくこととなり、エ 40 ンジンブレーキを有効に効かせることができる。

【0028】請求項9に係る発明によれば、中負荷域で 所定量のバルブオーバーラップ又はマイナスオーバーラ ップが与えられるため、ポンプロスの低減化及び燃費の 向上を図ることができる。そして、このような中負荷域 から極低負荷域への移行時に、バルブオーバーラップ又 はマイナスオーバーラップを速やかに低減させることが 可能となる。

【0029】請求項10に係る発明の作動角変更機構では、揺動カムの駆動軸に対する軸心ズレを生じるおそれがなく、制御精度が向上する。また、揺動カムを支持す

る支軸を駆動軸と別個に設ける必要がないため、部品点 数、配置スペースの低減化を図ることができる。更に、 作動角変更機構の各部材の連結部が面接触となるため、 耐磨耗性に優れており、潤滑も行い易い。

[0030]

【発明の実施の形態】以下、本発明の好ましい実施の形 態を図面を参照して詳細に説明する。

【0031】先ず、図1~9を参照して、後述する全実 施例に共通する作動角変更機構1及び位相変更機構2の 一実施形態について説明する。

【0032】作動角変更機構1は、図1~3に示すよう に、位相変更機構2を介してクランクシャフトから回転 動力が伝達される駆動軸13と、吸排気弁(吸気弁又は 排気弁) 12のバルブリフタ19を押圧して吸排気弁1 2をバルプスプリング反力に抗して開閉させる揺動カム 20と、を機械的に連携するリンク部材25,18,2 6の姿勢を変化させることにより、吸排気弁12の作動 .角の中心角を略一定として、吸排気弁12の作動角及び バルブリフト量を連続的に変化させる機能を有してい る。

、【0033】すなわち、作動角変更機構1は、駆動軸1 3に偏心して固定された偏心カム15と、この偏心カム 15の外周に相対回転可能に外嵌するリング状リンク2 5と、駆動軸13と略平行に気筒列方向へ延びる制御軸 16と、この制御軸16に偏心して固定された制御カム 17と、この制御カム17の外周に相対回転可能に外嵌 するとともに、一端18bがリング状リンク25の先端 25bに連結ピン21を介して相対回転可能に連結する ロッカーアーム18と、このロッカーアーム18の他端 18 cと揺動カム20とを機械的に連携するロッド状リ --ンク2.6と、を有じている。

【0034】偏心カム15の中心Xは駆動軸13の中心 Yに対して所定量偏心しており、制御カム17の中心P 1は制御軸16の中心P2に対して所定量偏心してい る。駆動軸13に外嵌する揺動カム20のジャーナル部 20bと制御軸16のジャーナル部とは、共通のボルト 14 c によりシリンダヘッド 11へ締結固定される一対 のブラケット14a, 14bを介して回転可能に支持さ れている。

【0035】ロッド状リンク26は、主に機関搭載性を 考慮して、ほぼ吸排気弁12の軸方向に沿うように配設 されており、その一端26 aが連結ピン28を介してロ ッカーアーム18の他端18cに相対回転可能に連結さ れるとともに、その他端26bが連結ピン29を介して **揺動カム20に相対回転可能に連結されている。**

【0036】このような構成により、機関のクランクシ ャフトと連動して駆動軸13が回転すると、偏心カム1 5を介してリング状リンク25が実質的に並進移動し、 ロッカーアーム18及びロッド状リンク26を介して揺 動カム20が揺動して、吸排気弁12が図外のバルブス 50 油圧が供給される。このため、ピストン32は図の右側

プリングのバネ力に抗して開閉駆動される。

【0037】また、後述するアクチュエータ30により 制御軸16を所定の制御範囲内で回動すると、ロッカー アーム18の揺動中心となる制御カム17の中心位置P 1が制御軸中心P2回りに回転変化する。これにより、 ロッカーアーム18を含めたリンク機構25,18,2 6の姿勢が変化し、吸排気弁12の作動角及びバルブリ フト量が、その位相が略一定のままで連続的に変化す

【0038】このような作動角変更機構1においては、 吸排気弁12を駆動する揺動カム20が、機関と連動し て回転する駆動軸13の外周に相対回転可能に外嵌して いるため、揺動カム20の駆動軸13に対する軸心ズレ を生じるおそれがなく、制御精度に優れている。また、 揺動カム20を支持する支軸を駆動軸13と別個に設け る必要がないため、部品点数、配置スペースの低減化を 図ることができる。更に、各部材の連結部が面接触とな っているため、耐磨耗性に優れており、潤滑も行い易

20 【0039】図4は、制御軸16を所定の制御範囲内で 回転駆動する油圧アクチュエータ30を示している。ア クチュエータ30のシリンダ39の内部は、ピストン3 2の受圧部32aを挟んで第1油圧室33と第2油圧室 34とに隔成されており、これら油圧室33,34の油 圧に応じてピストン32が進退駆動される。このピスト ン32の先端に設けられたピン32bは、制御軸16の 一端に固定されたディスク16aの径方向溝16bにス ライド可能に嵌合している。従って、ピストン32の移 動に応じて制御軸16が回動し、吸排気弁12の作動角 30 が変化するようになっている。 …… ……

【0040】上記の油圧室3-3、34への供給油圧は、 ソレノイドバルブ31のスプール35の位置に応じて切 り換えられ、このソレノイドバルブ31は、エンジンコ ントロールユニット(EСU)としての制御部3からの 出力信号によりON-OFF駆動(デューティー制御) される。つまり、機関運転状態に応じて出力信号のデュ ーティー比を変化させることにより、上記スプール35 の位置が切り換えられる。

【0041】例えば、スプール35が図の最も右側に保 持されている状態では、第1油圧室33に接続する第1 油路36と油圧ポンプ9とが連通し、第1油圧室33へ 油圧が供給されると共に、第2油圧室34に接続する第 2油路37とドレン油路38とが連通し、第2油圧室3 4がドレンされる。このため、アクチュエータ30のピ ストン32は図の左側に押圧、移動される。

【0042】一方、スプール35が図の最も左側に保持 されている状態では、第1油路36とドレン油路38と が連通して第1油圧室33がドレンされると共に、第2 油路37と油圧ポンプ9とが連通して第2油圧室34へ

に押圧、移動される。

【0043】更に、スプール35が中間位置に保持されている状態では、第1油路36のポート部と第2油路37のポート部の双方がスプール35により閉塞される。これにより、第1、第2油圧室33、34内の油圧が保持(ロック)され、ピストン32がその位置に保持される。

【0044】このように、アクチュエータ30のピストン32を任意の位置に移動、保持することにより、吸排気弁12の作動角を所定の制御範囲内で任意の作動角に変更、保持することが可能で、油圧を利用した簡素な構造でありながら、制御の自由度が非常に高い。

【0045】なお、上記の制御部3は、各種センサから 検出又は推定されるエンジン回転数、負荷、水温及び車 速等に応じて、上記の作動角変更機構1及び後述する位 相変更機構2の制御を行うほか、点火時期制御、燃料供 給量制御、過渡時補正制御やフェールセーフ制御等のエ ンジン制御を行う。

【0046】次に、図1及び図5~9を参照して位相変更機構2について説明する。位相変更機構2は、機関の20プランクシャフトと同期して回転駆動される回転体たるタイミングプーリ40と、このタイミングプーリ40の内周側に相対回動可能に配設された駆動軸(又は吸排気弁12を駆動する固定カムが設けられたカムシャフト;以下同様)13と、の相対回転位相を変化させることにより、吸排気弁12の作動角及びバルブリフト量が一定のままで吸排気弁12の作動角の中心位相を変化させる機能を有している。

【0047】すなわち、位相変更機構2は、駆動軸13 の端部に固定されてタイミングプーリ40内に回転自在 に収容されたベーン41と一ごのベーン41を油圧によって正逆回動させる油圧回路と、を備えている。

【0048】タイミングプーリ40は、図5にも示すように、外周にタイミングチェーンが噛合する歯部42aを有する回転部材42と、この回転部材42の前方に配置されてベーン41を回転自在に収容したハウジング43と、このハウジング43の前端開口を閉塞する蓋体たる円板状のフロントカバー44と、ハウジング43と回転部材42との間に配置されてハウジング43の後端開口を閉塞するほぼ円板状のリアカバー45とから構成され、これらのハウジング43,フロントカバー44,及びリアカバー45は、ボルト46によって軸方向から一体的に結合されている。

【0049】回転部材42は、ほぼ円環状を呈し、小径ボルト46が螺着する雌ねじ孔が前後方向へ貫通形成されていると共に、内部中央位置に後述する通路構成用のスリーブ47が嵌合する段差形状の嵌合孔48が形成されている。さらに、前端面には、リアカバー45が嵌合する円板状の嵌合溝49が形成されていると共に、嵌合溝49の外周側所定位置に係合穴50が形成されてい

る。

【0050】ハウジング43は、前後両端が開口形成された円筒状を呈し、内周面の周方向の90°位置には4つの隔壁部51が突設されている。この隔壁部51は、横断面台形状を呈し、それぞれハウジング43の軸方向に沿って延びており、各軸方向両側面がハウジング43の軸方向両側面と略同一面に設定されていると共に、小径ボルト46が貫通するボルト挿通孔52が軸方向へ貫通形成されている。さらに、各隔壁部51の内周面中央位置に軸方向に沿って切欠形成された保持溝51a内にコ字形のシール部材53と、このシール部材53を内方へ押圧する板ばね54とが嵌合保持されている。

【0051】フロントカバー44は、中央に比較的大径なボルト挿通孔55が穿設されていると共に、ハウジング43の各ボルト挿通孔52と対応する位置に4つのボルト孔が穿設されている。

【0052】リアカバー45は、その後面側に、回転部材42の嵌合溝49内に嵌合保持される円環部56を有していると共に、その中央部に、スリーブ47の小径な円環部56が嵌入する嵌入孔57が穿設され、さらにボルト挿通孔52に対応する位置にボルト孔が同じく形成されている。

【0053】ベーン41は、焼結合金材で一体に形成され、固定ボルト58によって駆動軸13の前端部に軸回りに回転可能に固定されており、固定ボルト58が挿通するボルト挿通孔41aを有する円環状の基部59と、この基部59の外周面の周方向の90°位置に一体に設けられた4つの羽根部60とを備えている。

【0054】各羽根部60は、夫々長方体形状を呈し、 30 ハウジング43の隣り合う隔壁部51間に配置されている。各羽根部60の外周面の中央に形成された保持溝61には、ハウジング43の内周面に摺接するコ字形のシール部材62と、このシール部材62を外方に押圧する板ばね63とが夫々嵌着保持されている。

【0055】各羽根部60の両側と各隔壁部51の両側面との間には、それぞれ進角側油圧室64と遅角側油圧室65が隔成されている(図7参照)。

【0056】また、1つの羽根部60には、リアカバー45の係合穴50に対応した位置に摺動用孔66が軸方向に沿って貫通形成されていると共に、側部に遅角側油 圧室65と摺動用孔66を連通する通孔67がほぼ周方向に沿って穿設されている。

【0057】さらに、1つの羽根部60の摺動用孔66には、ロックピン68が摺動自在に設けられている。このロックピン68は、中央の中径状の本体68aと、この本体68aの一側に形成された小径な係合部68bと、他側に形成された段差大径状のストッパ部68cと、から構成されている。

【0058】このストッパ部68cの段差面と本体68 aの外周面と摺動用孔66の内周面との間に、受圧室6 9が形成されていると共に、ロックピン68とフロント カバー44との間に、ロックピン68をリアカバー45 の方向(図8,図9の右方向)へ付勢するばね部材たる コイルスプリング70が弾装されており、ロックピン6 8の係合部68bは、ベーン41の最大遅角側の回動位 置において、リアカバー45の係合穴50内に挿入され 得るようになっている。

【0059】油圧回路は、進角側油圧室64に対して油 圧を給排する第1油圧通路71と、遅角側油圧室65に 対して油圧を給排する第2油圧通路72との2系統の油 圧通路を有し、両油圧通路71、72には、供給通路7 3とドレン通路74とが夫々通路切替用の電磁切替弁7 5を介して接続されている。

【0060】第1油圧通路71は、シリンダヘッド11 内から駆動軸13の軸心内部に形成された第1通路部7 1 a と、固定ボルト 5 8 の内部軸線方向を通って頭部内 で分岐形成されて第1通路部71aと連通する第1油路 .71bと、この頭部の小径な外周面とベーン41の基部 59のボルト挿通孔41aの内周面との間に形成されて 第1油路71bに連通する油室71cと、ベーン41の ^{*}基部59内にほぼ放射状に形成されて油室71cと各進 角側油圧室64とに連通する4本の分岐路71dとから 構成されている。

【0061】一方、第2油圧通路72は、シリンダヘッ ド11内及び駆動軸13の内部に形成された第2通路部 72aと、スリーブ47の内部にほぼL字形状に折曲形 成されて第2通路部72aと連通する第2油路72b と、回転部材42の嵌合孔の外周側孔縁に形成されて第 2油路72bと連通する4つの油通路溝72cと、リア カバー45の周方向の約90°毎の位置に形成されて、 : 各油通路溝7-2 cと遅角側油圧室6-5とに連通する4つ の油孔72dとから構成されている。

【0062】電磁切替弁75は、4ポート3位置型であ って、内部の弁体(スプール)によって各油圧通路7 1. 72と供給通路73. ドレン通路74とが選択的に 連通、遮断されるようになっており、このスプールの位 置が上記の制御部3から出力される制御信号のデューテ ィー比を変化させることによって切り替え制御されるよ うになっている。

【0063】なお、この制御部3は、機関回転数を検出 するクランク角センサや吸入空気量を検出するエアフロ ーメータからの信号によって現在の運転状態を検出する と共に、クランク角及びカム角センサからの信号によっ てタイミングプーリと駆動軸13との相対回動位置を検 出している。

【0064】機関停止時等の初期状態では、電磁切替弁 75の弁体(スプール)が図6の最も右側に保持される (図6に示す状態)。この場合、供給通路73と第2油 圧通路72とが連通するとともに、ドレン通路74と第 1油圧通路71とが連通する。このため、油圧ポンプ9 50

から圧送された油圧は第2油圧通路72を通って遅角側 油圧室65に供給される一方、進角側油圧室64には、 機関停止時と同じく油圧が供給されず低圧状態に維持さ れる。したがって、ベーン41は、図7に示すように各 羽根部60が進角側油圧室64側の各隔壁部51の一側 面に当接した最遅角位置の方向へ付勢され、吸排気弁1 2の作動角の中心位相が遅角側に駆動制御される。

12

【0065】また、機関停止時や始動時のように、ベー ン41が図7に示す最遅角位置に保持されており、か つ、遅角側油圧室65内の油圧が比較的低く、通孔67 から受圧室69へ供給される油圧よりもコイルスプリン グ70のばね力が打ち勝っている状態では、図9に示す ように、ロックピン68の係合部68bがリアカバー4 5の係合穴50内に係合した状態を維持する。したがっ て、ベーン41は、この最遅角位置に安定かつ確実に保 持されて、遅角側油圧室65内の油圧の変動や駆動軸1 3に発生する正負の変動トルクによる揺動振動の発生を 防止でき、ひいては、ベーン41と隔壁部51との衝突 音を防止できる。一方、遅角側油圧室65内の油圧が高 くなると、同じく受圧室69内の油圧も高くなってロッ クピン68はコイルスプリング70を圧縮変形させなが らばね力に抗して後退動し、係合部68bが係合穴50 から抜け出して係合が解除される(図8参照)。このた め、ベーン41は、自由な回動が許容されることにな る。

【0066】電磁切替弁75のスプールが図6の最も左 側に保持された状態では、供給通路73と第1油圧通路 71とが連通し、ドレン通路74と第2油圧通路72と が連通する。この結果、遅角側油圧室65内の油圧が第 2油圧通路72を通ってドレン通路74からオイルパン 内に戻されて遅角側油圧室65内が低圧になる一方、進 角側油圧室64内に油圧が第1油圧通路71を経由して 供給されて高圧となる。このため、ベーン41は図7に 示す位置から進角側(図7の時計方向)に回転し、吸排 気弁12の作動角中心位相が進角側へ制御される。

【0067】電磁切替弁75のスプールが図6の中間位 置に保持された状態では、第1油圧通路71及び第2油 圧通路72の双方がスプールにより遮断される。この結 果、各油圧室33、34内の油圧が保持(ロック)され て、ベーン41がその位置に保持され、吸排気弁12の 作動角中心位相が保持される。

【0068】このベーン型の位相変更機構2において は、機関の運転状態に応じて電磁切替弁75のスプール 位置を切り換えることにより、ベーン41を所望の中間 位置に保持することが可能で、油圧を用いた簡素な構造 でありながら、吸排気弁12の作動角中心位相を任意の 位相に変更、保持することができる。

【0069】このような作動角変更機構1及び位相変更 機構2は、互いに干渉することなく配置することが可能 で、また、両変更機構1,2共に共通の油圧ポンプ9か らの機関油圧により駆動される構成であるため、構成が

【0070】以下、図10~13を参照して、本発明の 具体的な実施例について説明する。なお、各実施例で共 通する構成及び作用効果の説明は適宜省略する。

簡素化される。

【0071】先ず、図10を参照して本発明の第1実施例を説明する。この第1実施例では、吸気弁側に上記の作動角変更機構(吸気作動角変更機構)1及び位相変更機構(吸気位相変更機構)2が適用され、排気弁側に位相変更機構(排気位相変更機構)2が適用されている。【0072】そして、中負荷域では、吸気弁の開時期を吸気上死点前、排気弁の閉時期を吸気上死点後に設定して、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が開弁する所定量ΔD1のバルブオーバーラップを確保している。これにより、所定量の内部EGR量を確保し、ポンプロスの低減化及び燃費性能の向上を図っている。一方、アイドル状態等の極低負荷域では、内部EGR量が、大きいと燃焼が不安定となって失火等を引き起こす可能性があるために、オーバーラップを無くし、燃焼の安定化を図る必要がある。

"【0073】従って、中負荷域からアイドル等の極低負荷域への移行時すなわち急減速時には、素早くオーバーラップを低減、解消する必要がある。そこで、本実施例では、このような移行時に、吸気弁の開時期を吸気上死点近傍へ向けて遅角させるとともに、排気弁の閉時期を吸気上死点近傍へ進角させて、バルブオーバーラップを速やかに低減させる。

【0074】ここで、吸気弁の開時期の遅角化には、吸気作動角変更機構により吸気弁の作動角を減少させる手法と、吸気位相変更機構により吸気弁の作動角の中心位 30相を遅角させる手法と、がある。作動角可変機構により作動角を小さくする場合、バルブスプリング反力によりアシストされる形となるため、小さい油圧(駆動エネルギー)でも十分に応答性が良い。従って、上記の移行時に、吸気作動角可変機構により作動角を減少させて、吸気位相変更機構の駆動を禁止することにより、最小限の油圧(駆動エネルギー)で吸気弁の開時期を速やかに遅角させることができる。

【0075】一方、排気弁の閉時期を進角させるためには、排気位相変更機構により排気弁の作動角中心位相を進角させる必要がある。この位相変更機構では、カムシャフト(又は駆動軸)13に平均トルクが常に加わっているため、進角化には平均トルクに打ち勝つ油圧を必要とする。

【0076】従って、上記の移行時に、排気位相変更機構側へ油圧を優先的に供給して駆動エネルギーを集中させることにより、吸気弁の開時期の遅角化と排気弁の閉時期の進角化とを効率的に速やかに行うことができる。

【0077】一例として、上記の移行時に、油圧ポンプ 9から排気位相変更機構の進角側油圧室64へ油圧を供50 給する第1油圧通路71等の排気進角側油圧供給通路の 通路断面積が、油圧ポンプ9から吸気作動角変更機構の 小作動角側の油圧室33又は34へ油圧を供給する油路 36又は37等の吸気小作動角側油圧供給通路の通路断

14

36又は37等の吸気小作助用側畑圧供給通路の通路断 面積に比して大きくなるように設定する。 【0078】より具体的には、上記の移行時に、排気位

相変更機構の電磁切替弁75に出力される制御信号のデューティー比を最進角側の値(例えば100%)として、上記排気進角側油圧供給通路の通路断面積を最大とする一方、吸気作動角変更機構のソレノイドバルブ31に出力される制御信号のデューティー比を最小作動角側の値(例えば0%)とは異なる中間の値として、吸気小作動角側油圧供給通路の通路断面積が相対的に小さくなるように制御する。あるいは、予め排気進角側油圧供給通路の通路断面積を相対的に大きく設定しておいても良

【0079】次に、図11を参照して第2実施例を説明 する。この第2実施例では、上記の第1実施例と同様、 吸気弁側に作動角変更機構1及び位相変更機構2が適用 20 され、排気弁側に位相変更機構2が適用されている。

【0080】そして、中負荷域では、吸気弁の開時期を吸気上死点後、排気弁の閉時期を吸気上死点前に設定し、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が閉弁する所定量 ΔD2のマイナスオーバーラップを与えている。これにより、吸気上死点付近で排気を燃焼室内に封じ込めて、ポンプロスの低減化及び燃費性能の向上等を図っている。

【0081】また、中負荷域から極低負荷域への移行時 (急減速時)には、上記の第1実施例と同様、残留ガス 量が大きいと燃焼が不安定となるために、マイナスオー バーラップを速やかに低減、解消させる必要がある。そ こで、このような移行時には、吸気弁の開時期を吸気上 死点へ向けて進角させるとともに、排気弁の閉時期を吸 気上死点へ向けて遅角させる。

【0082】吸気弁の開時期を進角させるためには、吸 気作動角変更機構により作動角を大きくする手法と、吸 気位相変更機構により吸気弁の作動角の中心位相を進角 させる手法とがある。作動角可変機構により作動角を大 きくする場合、バルブスプリング反力に打ち勝つために 大きな油圧エネルギーが必要であり、応答性も良くな い。一方、吸気位相変更機構により吸気作動角の中心位 相を進角させる場合、駆動軸13の平均トルクに打ち勝 つ油圧エネルギーが必要であるが、上記の中負荷域では 作動角が比較的小さいため、上記の平均トルクは比較的 小さく、進角化に必要な油圧エネルギーも抑制される。 【0083】従って、同じ油圧では、吸気作動角変更機 構による大作動角化に比して吸気位相変更機構による進 角化の応答性が良い。そこで、上記の移行時には、吸気 位相変更機構により吸気作動角の中心位相を進角させ て、吸気作動角変更機構の駆動を禁止することにより、

最小源の油圧で速やかに吸気弁の開時期を進角させるこ とができる。

【0084】一方、排気弁の閉時期を遅角させるために は、排気位相変更機構により作動角の中心位相を遅角さ せる必要がある。この遅角化では、排気カムシャフトに 作用する平均トルクによりアシストされる形となるた め、上記の吸気位相変更機構による進角化に比して、同 じ油圧(エネルギー)では応答性に優れている。

【0085】従って、上記の移行時に、吸気位相変更機 構側へ優先的に油圧を供給して駆動エネルギーを集中さ せることにより、吸気弁の開時期の進角化と排気弁の閉 時期の遅角化とを同時に並行して速やかに行うことがで きる。

【0086】具体的には、上記の第1実施例と同じよう に、ソレノイドバルブ31及び電磁切替弁75に出力さ れる制御信号のデューティー比を制御する等により、油 圧ポンプ9から排気位相変更機構の進角側油圧室64へ 油圧を供給する排気進角側油圧供給通路の通路断面積 が、油圧ポンプ9から吸気位相変更機構の遅角側の油圧 室33又は34へ油圧を供給する吸気遅角側油圧供給通 路の通路断面積に比して大きくなるように設定する。

【0087】加えて、中負荷域では、吸気弁の作動角が 排気弁の作動角よりも小さくなるように設定されてい る。このため、中負荷域から極低負荷域への移行時に、 吸気位相変更機構の駆動エネルギーが相対的に抑制さ れ、更に効率よくマイナスオーバーラップを低減するこ とができる。

【0088】次に、図12を参照して第3実施例を説明 する。この第3実施例では、吸気弁側に位相変更機構2 が適用され、排気弁側に作動角変更機構1及び位相変更 30 機構2が適用されている。

【0089】中負荷域では、第2実施例と同様、吸気弁 の開時期を吸気上死点後、排気弁の閉時期を吸気上死点 前として、吸気上死点付近で吸気弁及び排気弁の双方が 閉弁する所定量 ΔD2のマイナスオーバーラップが与え られ、ポンプロスの低減化及び燃費性能の向上等を図っ ている。

【0090】また、この中負荷域では、排気弁の開時期 が下死点前にある程度進角するように、排気弁の作動角 が比較的大きな値に設定されている。

【0091】このような中負荷域から極低負荷域への移 行時には、上記の第2実施例と同様、燃焼安定性を確実 に確保するために、吸気弁の開時期を吸気上死点へ向け て進角させるとともに、排気弁の閉時期を吸気上死点へ 向けて遅角させることにより、マイナスオーバーラップ を速やかに低減、解消させる。

【0092】排気弁の閉時期を遅角させるためには、排 気作動角変更機構により排気弁の作動角を大きくする手 法と、排気位相変更機構により排気弁の中心角の位相を 遅角させる手法があり、両者を比較すると、排気位相変 50

更機構により排気弁の中心角の位相を遅角させる方が少 ない油圧で所定の応答性を確保できる。

【0093】そこで、中負荷域から極低負荷域への移行 時には、吸気位相変更機構により吸気弁の作動角の中心 位相を進角させるとともに、排気位相変更機構により排 気弁の中心位相を遅角させる。

【0094】これら吸気位相変更機構による進角化と排 気位相変更機構による遅角化とを比較すると、同じ油圧 では上記の平均トルクによりアシストされる遅角化の応 答性が相対的に優れている。従って、吸気位相変更機構 側へ優先的に油圧を供給して駆動エネルギーを集中させ ることにより、吸気弁の開時期の進角化と排気弁の閉時 期の遅角化とを効率的に速やかに行うことができる。

【0095】このように移行時の供給油圧に差を付ける 一例として、上記第1,2実施例と同じように、デュー ティー比を調整する等により、吸気進角側油圧供給通路 の通路断面積が、排気遅角側油圧供給通路の通路断面積 よりも大きくなるように設定する。

【0096】更に言えば、中負荷域から極低負荷域への 移行時つまり減速時には、機関回転数の低下に伴って空 気量が減り、排気慣性効果により要求される排気弁開時 期も遅角化される。ここで本実施例では、上記の減速時 に、マイナスオーバーラップを低減させるために排気位 相変更機構により排気弁の作動角中心位相を遅角させた 際に、排気弁の開時期も下死点へ向けて適宜に遅角化さ れることになる。つまり、上記の移行時には排気作動角 変更機構による作動角の変更を行う必要がないので、余 分なエネルギーの消費が抑制される。

【0097】次に、図13を参照して第4実施例を説明 する。この第4実施例は、基本的には第3実施例と同様 であるが、中負荷域では、排気弁の作動角が上記の第3~ 実施例に比して小さく設定されており、かつ、排気弁の 開時期が下死点近傍、詳しくは下死点よりもわずかに遅 角した位置に設定されている。

【0098】中負荷域から急減速で極低負荷へ移行する 際には、上記の第3実施例と同様、排気作動角変更機構 により排気弁の作動角を変化させることなく、吸気位相 変更機構により吸気弁の作動角中心位相を進角させると ともに、排気位相変更機構により排気弁の作動角中心位 相を遅角させる。

【0099】これにより、第3実施例と同様、上記の移 行時に最も効率的に素早くマイナスオーバーラップを解 消できることに加え、排気弁の閉時期の遅角化にともな い、排気弁の開時期も下死点から離れるように遅角化さ れるため、機関回転数の低下に供ってポンプロスによる エンジンプレーキを適宜に与えることができる。

【0100】以上のように本発明を具体的な実施例を挙 げて説明したが、本発明は上記実施例に限定されるもの ではない。例えば上記の各実施例では吸気弁又は排気弁 のいずれかに作動角変更機構を適用していたが、吸気弁

及び排気弁の双方にそれぞれ作動角変更機構を適用して も良い。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施形態に係る内燃機関の可変動弁 装置を示す斜視対応図。

【図2】上記実施形態の作動角変更機構を示す断面対応図。

【図3】同じく作動角変更機構を示す構成図。

【図4】上記作動角変更機構の油圧アクチュエータ及び ソレノイドバルブを示す構成図。

【図5】上記実施形態の位相変更機構を示す分解斜視図。

【図6】上記位相変更機構を示す断面対応図。

【図7】上記位相変更機構の要部を示す断面図。

【図8】上記位相変更機構のロック状態を示す断面図。

【図9】上記位相変更機構のロック解除状態を示す断面図。

*【図10】本発明の第1実施例に係る作用説明図。

【図11】本発明の第2実施例に係る作用説明図。

18

【図12】本発明の第3実施例に係る作用説明図。

【図13】本発明の第4実施例に係る作用説明図。 【符号の説明】

1…作動角変更機構

2…位相変更機構

12…吸排気弁

13…駆動軸又はカムシャフト

10 15…偏心カム

16…制御軸

17…制御カム

18…ロッカーアーム

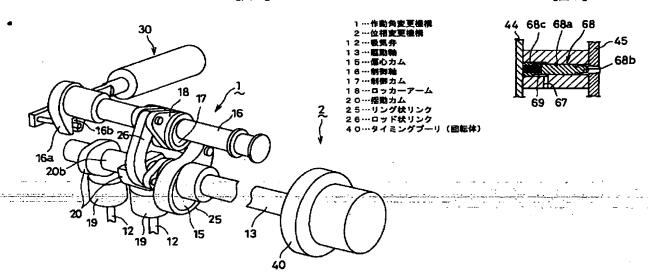
20…揺動カム

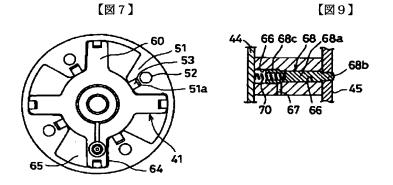
25…リング状リンク

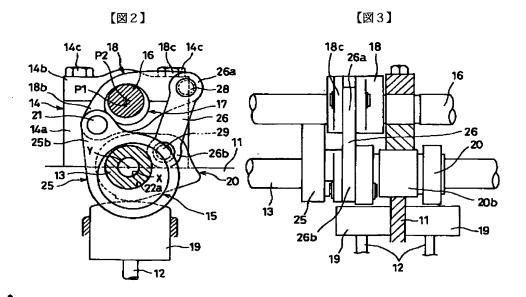
26…ロッド状リンク

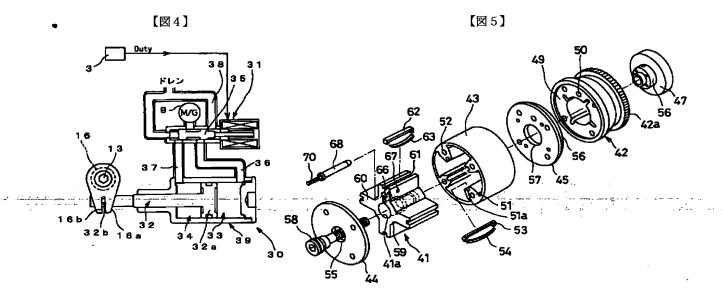
【図1】

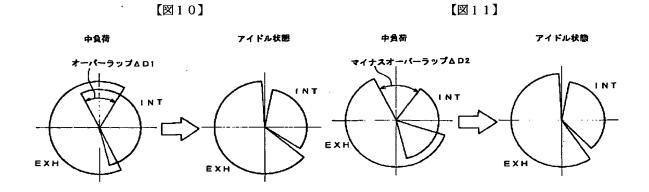
【図8】



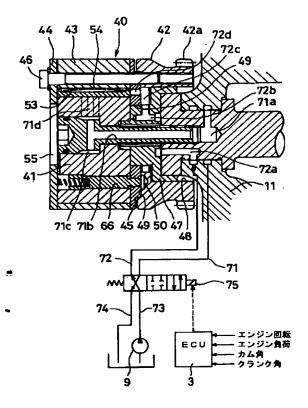








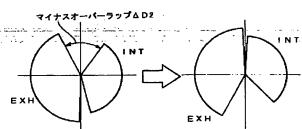
【図6】



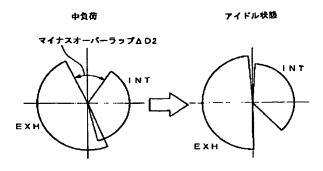
【図13】

中負荷

アイドル状態



【図12】



フロントページの続き

Fターム(参考) 3G018 BA17 BA33 CA07 CA19 DA04

DA12 DA19 DA52 EA09 EA11

EA12 EA31 EA32 EA35 FA06

FA07 FA08 FA09 GA04 GA14

GA23

3G092 AA11 DA01 DA02 DA05 DA09

DA12 DF04 DF06 DG02 DG03

DGO5 DGO9 EAO2 EAO3 EAO4

EA12 EA25 FA09 FA24 FA34

FA36 FA50 GA05 GA13 HA01Z

HEO1Z HEO3Z